

INSTRUCTIONS POUR FONCTIONNEMENT ET MONTAGE

Capteur de sécurité électronique RSS260-123456 Test

Table des matières

- 1 A propos de ce document
 - 1.1 Fonction
 - 1.2 Groupe cible pour le mode d'emploi : personnel qualifié et autorisé
 - 1.3 Symboles utilisés
 - 1.4 Définition de l'application
 - 1.5 Consignes de sécurité générales
- 2 Description du produit
 - 2.1 Exemple de commande
 - 2.2 Versions spéciales
 - 2.3 Destination et emploi
 - 2.4 Avertissement en cas de mauvaise utilisation
 - 2.5 Clause de non-responsabilité
- 3 Données techniques
- 4 Montage
 - 4.1 Instructions de montage générales
 - 4.2 Directions d'attaque
 - 4.3 Dimensions
 - 4.4 Accessoires
 - 4.5 Distance de commutation
 - 4.6 Ajustement
- 5 Raccordement électrique
 - 5.1 Notes générales pour le raccordement électrique
 - 5.2 Diagnostic en série par bus SD
 - 5.3 Exemples pour le câblage en série
 - 5.4 Raccordement et connecteurs
- 6 Codage de l'actionneur
- 7 Principe d'action et Fonction diagnostique
 - 7.1 Principe de fonctionnement des sorties de sécurité
 - 7.2 LED diagnostiques
 - 7.3 Principe de fonctionnement de la sortie diagnostique standard
 - 7.4 Capteurs de sécurité avec diagnostic par liaison série
- 8 Mise en service et maintenance
- 9 Démontage et mise au rebut
 - 9.1 Démontage
 - 9.2 Mise au rebut

1 A propos de ce document

1.1 Fonction

Le présent document fournit les informations nécessaires au montage, à la mise en service, au fonctionnement sûr ainsi qu'au démontage du dispositif de sécurité. Il est important de conserver le mode d'emploi joint à l'appareil à tout moment en condition lisible et accessible .

1.2 Groupe cible pour le mode d'emploi : personnel qualifié et autorisé

Uniquement un personnel formé et habilité par l'exploitant de l'installation est autorisé à effectuer les instructions de ce mode d'emploi.

Il est important de lire et de comprendre le mode d'emploi avant l'installation et la mise en service du composant. Vous devez également connaître les prescriptions en vigueur concernant la sécurité du travail et la prévention des accidents.

Pour le choix et le montage des composants ainsi que leur intégration dans le circuit de commande, le constructeur de machines doit observer les exigences des directives et des règlements en vigueur.

Les caractéristiques et recommandations figurant dans ce document sont exclusivement données à titre d'information et sans engagement contractuel de notre part.

1.3 Symboles utilisés



Informations, remarques: En suivant ce symbole, vous trouverez des informations complémentaires très utiles.



Attention: Le non-respect de cette recommandation peut entraîner des pannes ou des défauts de fonctionnement.

Avertissement: Le non-respect de cette instruction peut entraîner des blessures physiques et/ou des dommages machine.

1.4 Définition de l'application

La gamme de produits Schmersal n'est pas destinée aux particuliers

Les produits décrits dans ce mode d'emploi ont été développés pour réaliser des fonctions relatives à la sécurité comme partie intégrante d'une machine ou d'une installation. La responsabilité du fonctionnement correct de l'ensemble de l'installation incombe au fabricant de la machine.

Le dispositif de sécurité ne doit être utilisé que dans les dispositions suivantes ou pour les applications autorisées par le fabricant. Le champ d'application est décrit en détail dans le chapitre "Description du produit".

1.5 Consignes de sécurité générales

Les consignes de sécurité de ce mode d'emploi, les standards d'installation spécifiques du pays concerné ainsi que les dispositions de sécurité et les règles de prévention d'accidents sont à observer.



2 Description du produit

2.1 Exemple de commande

Désignation produit:
RSS260-(1)-(2)-(3)-(4)-(5)

(1)

| | |
|-------------|---|
| Sans | Codage standard |
| I1 | Codage individuel |
| I2 | Codage individuel, apprentissage multiple |

(2)

| | |
|-----------|---|
| D | Avec sortie diagnostique |
| SD | avec sortie diagnostique via bus sériel |

(3)

| | |
|-------------|--|
| Sans | Version standard sans surveillance de la boucle de retour EDM (External Device Monitoring) |
| F0 | boucle de retour (EDM) avec réarmement automatique |
| F1 | boucle de retour (EDM) avec réarmement manuel |

(4)

| | |
|-------------|--|
| Sans | sans arrêt d'urgence |
| Q | Acquittement après une erreur d'entrée par l'arrêt d'urgence |

(5)

| | |
|-----------------------|---|
| Sans | Câble de raccordement (Longueur en mètres) |
| ST | Connecteur intégré M8, 8 pôles |
| LSTM12-8-0,25M | Câble de raccordement 0,25 m avec connecteur M12, 8 pôles |
| LSTM8-8-0,1M | Câble de raccordement 0,1 m avec connecteur M8, 8 pôles |
| LSTM12-5-0,25M | Câble de raccordement 0,25 m avec connecteur M12, 5 pôles |

2.2 Versions spéciales

Pour les versions spéciales, qui ne sont pas reprises dans l'exemple de commande, les indications de ce mode d'emploi s'appliquent dans la mesure où ces modèles concordent avec les versions de série.

2.3 Destination et emploi

Le capteur de sécurité électronique peut être utilisé dans des circuits de sécurité pour la surveillance de protecteurs mobiles. En combinaison avec l'actionneur électronique codé, le capteur de sécurité surveille la position de protecteurs pivotants, coulissants ou amovibles.

La fonction de sécurité consiste en le déclenchement sûr des sorties de sécurité à l'ouverture du protecteur et le maintien sûr de la condition déclenchée des sorties de sécurité tant que le protecteur reste ouvert.



Les dispositifs de sécurité sont classifiés comme dispositifs de verrouillage de type 4 selon EN ISO 14119. Les versions à codage individuel ont un niveau de codage "élevé".

Le capteur en version F0/F1 remplit en outre les fonctions d'un module de sécurité. Deux contacteurs auxiliaires¹⁾ ou relais¹⁾ (1) peuvent être raccordés aux deux sorties de sécurité, chacun avec des contacts à guidage forcé selon EN 60947-5-1 ou EN 50205), dont la fonction de sécurité est contrôlée par le capteur à l'aide d'une boucle de retour (External Device Monitoring). La boucle de retour surveille des contacts NF des contacteurs auxiliaires ou relais. Pour la version F0, un bouton poussoir d'acquiescement (sans fonction de sécurité) peut être intégré en outre dans cette boucle de retour. Dans la version F1, un "bouton de réarmement" est requis dont le capteur surveille le front descendant. Cette fonction correspond à la "fonction de réarmement manuelle" selon EN ISO 13849-1.

En version Q, la désactivation simultanée des entrées est surveillée. Cela permet d'intégrer des organes d'arrêt d'urgence dans une chaîne de capteurs connectés en série à des niveaux de sécurité jusqu'à PL e. Les contacts d'ARRÊT D'URGENCE sont alimentés en amont par les sorties pulsées d'un dispositif de sécurité électronique détectant des courts-circuits transversaux. En bout de chaîne, un capteur en version Q pour le raccordement d'une fonction d'acquiescement surveille la désactivation synchrone des deux canaux de la chaîne. En cas d'une désactivation erronée, le défaut doit être rectifié. Les sorties de sécurité ne peuvent être réactivées qu'après l'acquiescement du défaut.

La sortie diagnostique du capteur de sécurité peut être de type "conventionnelle" ou "bus sériel" avec un canal d'entrée et de sortie.

Connexion en série

La mise en série d'appareils est possible et ne change ni le temps de réponse, ni le temps de risque. En cas de connexion en série, le temps de risque reste inchangé; le temps de réponse est augmenté par la somme des temps de réponse des entrées par appareil supplémentaire indiqués dans les caractéristiques techniques. Le nombre d'appareils que l'on peut mettre en série est uniquement limité par les chutes de tension dans le câble de raccordement et la valeur du fusible externe, selon les spécifications techniques. En cas d'utilisation de versions avec diagnostic sériel par bus SD, jusqu'à 31 appareils peuvent être connectés en série.



L'utilisateur doit évaluer et concevoir la chaîne de sécurité conformément aux normes applicables et en fonction du niveau de sécurité requis. Si plusieurs capteurs de sécurité sont utilisés pour une fonction de sécurité, les valeurs PFH des composants individuels doivent être additionnées.



L'ensemble du système de commande, dans lequel le composant de sécurité est intégré, doit être validé selon les normes pertinentes.

2.4 Avertissement en cas de mauvaise utilisation



En cas d'emploi non-conforme, non-approprié ou en cas de manipulations frauduleuses, l'utilisation de l'appareil est susceptible d'entraîner des dommages pour l'homme ou des dégâts matériels. Aucun risque résiduel affectant la sécurité n'est connu, si les consignes de sécurité, les instructions de montage, de mise en service, de fonctionnement et d'entretien de ce mode d'emploi ont été respectés.

2.5 Clause de non-responsabilité

Nous déclinons toute responsabilité en cas de montage erroné ou de non-observation des instructions de ce mode d'emploi. Nous déclinons également les dommages en cas d'utilisation de pièces détachées ou d'accessoires non-autorisés par le fabricant.

Pour des raisons de sécurité, il est strictement interdit de transformer ou modifier un dispositif de sécurité de sa propre initiative. Le fabricant ne peut être tenu responsable des dommages qui en découleraient.

3 Données techniques

| | |
|---|--|
| Règlementations | EN ISO 13849-1, EN ISO 14119, EN IEC 60947-5-3, EN IEC 61508 |
| Codage selon EN ISO 14119 | faible |
| Codage selon EN ISO 14119 | haut |
| Mode d'action | RFID |
| Bande de fréquence RFID | 125 kHz |
| Puissance d'émission RFID, maximum | -6 dB/m |
| Temporisation à la mise sous tension, maximum | 5000 ms |
| Durée du risque, max. | 200 ms |
| Temps de réaction des sorties de sécurité en cas de coupure par l'actionneur, maximum | 100 ms |
| Temps de réponse des sorties de sécurité en cas de coupure par les entrées de sécurité, maximum | 1.5 ms |
| Étanchéité | IP66, IP67, IP69 |
| Règlementations | EN ISO 13849-1, EN IEC 61508 |
| Performance Level, jusqu'à | e |
| Catégorie | 4 |
| Valeur PFH | 0.00000000052 /h |
| Valeur PFD | 0.000045 |
| Safety Integrity Level (SIL), convient pour les applications | 3 |
| Durée d'utilisation | 20 ans |
| Performance Level, jusqu'à | d |
| Catégorie | 2 |
| Valeur PFH | $2,00 \times 10^{-9}$ /h |
| Valeur PFD | $1,80 \times 10^{-4}$ |

| | |
|---|---|
| Safety Integrity Level (SIL), convient pour les applications | 2 |
| Durée d'utilisation | 20 ans |
| Durée de vie mécanique, min. | 1000000 manoeuvres |
| Remarque (durée de vie mécanique) | Si utilisé comme butée de porte: > 50.000 manoeuvres (pour protecteurs \leq 5 kg et vitesse d'attaque \leq 0,5 m/s) |
| Tolérance au désalignement angulaire entre l'interverrouillage et l'actionneur, maximum | 2 ° |
| Force de retenue F_{max} , maximum | 1500 N |
| Force d'interverrouillage F_{Zh} conforme à la norme EN ISO14119 | 1150 N |
| Force de maintien (Position 1 / Position 2) | 25 N / 50 N |
| Exécution des vis de fixation | 2x M6 |
| Couple de serrage pour les vis de fixation | 6 ... 7 Nm |
| Distance de commutation, typiquement | 2 mm |
| Intervalle de commutation protégé MARCHE S_{ao} | 1 mm |
| Intervalle de commutation protégé ARRET S_{ar} | 20 mm |
| Type de raccordement | Connecteur M12, 4 pôles, codage A |
| Longueur de la chaîne de capteurs, max. | 200 m |
| Remarque (longueur de la chaîne de capteurs) | La longueur et la section des fils modifient la chute de tension en fonction du courant de sortie |
| Remarque (connexion en série) | Nombre d'appareils illimité , observer les spécifications pour la protection du câble, jusqu' à 31 appareils en version avec diagnostic sériel par bus SD |
| Tension d'alimentation | 24 VDC -15 % / +10 % (alimentation TBTP stabilisée) |
| Courant à vide I_0 , typiquement | 100 mA |
| Consommation électrique pour électroaimant en marche, valeur moyenne | 200 mA |
| Consommation électrique pour aimant en marche, valeur de pointe | 350 mA / 200 ms |
| Courant assigné de court-circuit | 100 A |
| Fusible de protection externe | 2 A gG |
| Fréquence de commutation, max. | 0.5 Hz |
| Description, commande de l' électroaimant | IN |
| Seuils de commutation | -3 V ... 5 V (Low) 15 V ... 30 V (High) |
| Consommation électrique à 24V | 10 mA |
| Durée de l'impulsion de test, max. | 5 ms |
| Intervalle de l'impulsion de test, min. | 40 ms |
| Description, entrées de sécurité | X1 et X2 |
| Seuils de commutation | -3 V ... 5 V (Low) 15 V ... 30 V (High) |
| Consommation électrique à 24V | 5 mA |

| | |
|---|---|
| Durée de l'impulsion de test, max. | 1 ms |
| Intervalle de l'impulsion de test, min. | 100 ms |
| Description, sorties de sécurité | Y1 et Y2 |
| Version des éléments de commutation | protégé contre les courts-circuits, commutation P |
| Chute de tension U_d , maximum | 2 V |
| Courant résiduel I_r , maximum | 0.5 mA |
| Catégorie d'utilisation DC-12 | 24 VDC / 0,25 A |
| Catégorie d'utilisation DC-13 | 24 VDC / 0,25 A |
| Durée de l'impulsion de test, max. | 0.5 ms |
| Intervalle de l'impulsion de test, typique | 1000 ms |
| Désignation, sorties diagnostiques | OUT |
| Version des éléments de commutation | protégé contre les courts-circuits, commutation P |
| Chute de tension U_d , maximum | 2 V |
| Catégorie d'utilisation DC-13 | 24 VDC / 0,05 A |
| Désignation, diagnostic sériel par bus SD | OUT |
| Version des éléments de commutation | protégé contre les courts-circuits, commutation P |
| Courant de service | 150 mA |
| Capacité du câblage | 50 nF |
| Catégorie d'utilisation DC-12, sortie de diagnostic | 24 VDC / 0,05 A |

Caractéristiques globales

| | |
|------------------------------------|--|
| Règlementations | EN IEC 60947-5-3 |
| Information générale | Codage universel |
| Codage selon EN ISO 14119 | faible |
| Mode d'action | RFID |
| Modèle de boîtier | Bloc |
| Conditions de montage (mécaniques) | non affleuré |
| Topologie du capteur | Connexion en série |
| Matériau du boîtier | Plastique, thermoplastique, auto-extinguible |
| Surface active | Plastique, thermoplastique |
| Temps de réaction, max. | 100 ms |
| Durée du risque, max. | 200 ms |
| Poids brut | 47 g |

Données générales - Caractéristiques

| | |
|-------------------------------|-----|
| Sortie diagnostique "OUT" | Oui |
| Détection des courts-circuits | Oui |

| | |
|--|-----|
| Détection des courts-circuits transversaux | Oui |
| Fonctions de sécurité | Oui |
| Réalisable en cascade | Oui |
| Afficheur intégré, état | Oui |
| Nombre de LEDs | 3 |
| Nombre de sorties statiques avec fonction de signalisation | 1 |
| Nombre de sorties de sécurité numériques | 2 |

Classification

| | |
|---|--|
| Normes de référence | EN ISO 13849-1 EN IEC 60947-5-3 EN IEC 62061 EN IEC 61508 |
| Performance Level, jusqu'à | e |
| Catégorie selon EN ISO 13849 | 4 |
| Valeur PFH | $6,80 \times 10^{-10}$ /h |
| Safety Integrity Level (SIL), adapté pour | 3 |
| Durée d'utilisation | 20 année(s) |

Données mécaniques

| | |
|---------------------|--|
| Plan d'actionnement | latéral côté avant |
| Surface active | latéral avant |
| Fixation | Pour le montage des capteurs, des vis longues de 20 mm conviennent de façon générale. Lorsque les plaques de montage sont utilisées, des vis longues de 25 mm sont recommandées. |

Mechanical data - Switching distances

| | |
|---|--|
| Distance de commutation | avant 12 mm latéral 9 mm |
| Intervalle de commutation protégé MARCHE S_{ao} , frontal | 10 mm |
| Intervalle de commutation protégé ARRET S_{ar} , frontal | 18 mm |
| Intervalle de commutation protégé MARCHE S_{ao} , latéral | 6 mm |
| Intervalle de commutation protégé ARRET S_{ar} , latéral | 15 mm |
| Note (switching distance) | All switching distances in accordance EN IEC 60947-5-3 |
| Hystérésis (distance de commutation), max. | 2 mm |
| Répétabilité R | 0,5 mm |

| | |
|---------------------------|---|
| Remarque (Répétabilité R) | Décalage latéral: le côté long permet un décalage en hauteur (x) entre le capteur et l'actionneur est de max. 8 mm (p.ex. suite aux erreurs de montage ou au désalignement du protecteur). Le décalage transversal (y) s'élève à max. ± 10 mm (voir dessin: principe de fonctionnement). Distance minimale 100 mm en cas d'attaque latérale |
|---------------------------|---|

Données mécaniques - technique de connexion

| | |
|-----------------------------------|--|
| Note (length of the sensor chain) | Cable length and cross-section change the voltage drop depending on the output current |
| Connecteur de raccordement | Connecteur multibroches M8 |

Données mécaniques - Dimensions

| | |
|---------------------|---------|
| Longueur du capteur | 29,5 mm |
| Largeur du capteur | 39,2 mm |
| Hauteur du capteur | 18 mm |

Conditions ambiantes

| | |
|---|----------------------------|
| Étanchéité | IP65 IP67 |
| Ambient temperature | -25 ... +65 °C |
| Storage and transport temperature | -25 ... +85 °C |
| Tenue aux vibrations selon EN 60068-2-6 | 10...55 Hz, amplitude 1 mm |
| Tenue aux chocs mécaniques | 30 g / 11 ms |

Conditions ambiantes - Valeur d'isolation

| | |
|-------------------------------------|--------|
| Tension assignée d'isolement | 32 VDC |
| Tension assignée de tenue aux chocs | 0,8 kV |
| Catégorie de surtension | III |
| Degré d'encrassement selon VDE 0100 | 3 |

Données électriques

| | |
|---|----------------------|
| Operating voltage | 24 VDC -15 % / +10 % |
| Courant hors charge électrique, maximum | 100 mA |
| Rated operating voltage | 24 VDC |
| Courant permanent | 600 mA |
| Courant de court-circuit nominal selon EN 60947-5-1 | 100 A |
| Temporisation à la mise sous tension, maximum | 2 000 ms |
| Fréquence de commutation, env. | 1 Hz |

Données électriques - Sorties de sécurité

| | |
|--|---------------|
| Mise en œuvre | commutation P |
| Chute de tension U_d , max. | 1 V |
| Courant restant | 0,5 mA |
| Tension, catégorie d'utilisation DC-12 | 24 VDC |
| Courant, catégorie d'utilisation DC-12 | 0,25 A |
| Tension, catégorie d'utilisation DC-13 | 24 VDC |
| Courant, catégorie d'utilisation DC-13 | 0,25 A |

Données électriques - Sortie diagnostique "OUT"

| | |
|--|-----------------|
| Mise en œuvre | à commutation P |
| Chute de tension U_d , max. | 2 V |
| Tension, catégorie d'utilisation DC-12 | 24 VDC |
| Courant, catégorie d'utilisation DC-12 | 0,05 A |
| Tension, catégorie d'utilisation DC-13 | 24 VDC |
| Courant, catégorie d'utilisation DC-13 | 0,05 A |

Données électriques - Compatibilité électromagnétique (CEM)

| | |
|-----------------------------------|---------------|
| Emission parasite | IEC 61000-6-4 |
| Immunité contre des perturbations | IEC 60947-3 |

Indication d'état par

| | |
|-------------------------------------|---|
| Remarque (indicateurs d'état à LED) | LED jaune: état de fonctionnement LED verte: tension d'alimentation LED rouge: défaut |
|-------------------------------------|---|

Affectation des broches

| | |
|----------|--------------------------------------|
| Broche 1 | A1 U_e : blanc |
| Broche 2 | X1 Entrée de sécurité 1: marron |
| Broche 3 | A2 GND: vert |
| Broche 4 | Y1 Sortie de sécurité 1: jaune |
| Broche 5 | OUT Sortie diagnostic "OUT" OUT gris |
| Broche 6 | X2 Entrée de sécurité 2: rose |
| Broche 7 | Y2 Sortie de sécurité 2: bleu |
| Broche 8 | IN sans fonction: rouge |

Remarque UL



Pour utilisation dans les applications NFPA 79. Des adaptateurs permettant un câblage de terrain sont disponibles auprès du fabricant. Respectez les informations du fabricant. Pour une utilisation dans des environnements de degré d'encrassement 2.

FCC/IC - Remarque

Cet appareil est conforme à la partie 15 des règles de la FCC et contient des émetteurs/récepteurs exemptés de licence qui sont conformes aux normes RSS exemptées de licence de l'ISED (Innovation, Science and Economic Development) Canada.

Le fonctionnement est soumis aux deux conditions suivantes:

- (1) Cet appareil ne doit pas produire de signaux d'interférence nuisibles, et
- (2) Cet appareil doit pouvoir tolérer des signaux d'interférence. Il s'agit notamment des signaux d'interférence qui peuvent entraîner un fonctionnement indésirable de l'appareil.

Cet appareil respecte les limites de stimulation nerveuse (ISED SPR-002) lorsqu'il est utilisé à une distance minimale de 100 mm. Toute modification ou adaptation non expressément autorisée par K.A. Schmersal GmbH & Co. KG peuvent annuler l'autorisation de l'usage de l'appareil.

L'émetteur/ récepteur sans licence intégré dans cet appareil répond aux exigences des appareils de radiocommunication sans licence „Radio Standards Specification" de l'agence gouvernementale "Science and Economic Development Canada (ISED)". Son utilisation est autorisée dans les deux conditions suivantes:

- (1) L'appareil ne doit pas causer d'interférences.
- (2) L'appareil doit résister aux interférences radio reçues, même si celles-ci sont susceptibles d'entraver son fonctionnement.

Cet appareil répond aux exigences relatives aux valeurs limites d'exposition pour la stimulation nerveuse (ISED CNR-102) pour les opérations avec une distance minimale de 100 mm.

Les modifications ou transformations non expressément autorisées par K.A. Schmersal GmbH & Co. KG peuvent annuler l'autorisation de l'usage de l'appareil.



Este equipamento nao tem direito à protecao contra interferência prejudicial e nao pode causar interferencia em sistemas devidamente autorizados.

Para maiores informacoes consultar: www.gov.br/anatel

4 Montage

4.1 Instructions de montage générales



Les exigences de l'EN ISO 12100, EN ISO 14119 et EN ISO 14120 doivent être observées en ce qui concerne le montage.

Les trous de montage permettent de nombreuses possibilités de montage via des vis M4 (couple de serrage max. 0,8 mm). La position de montage est indifférente. Le rayon de courbure min. du câble des versions à câble ou LST s'élève à 25 mm.

Les faces actives du capteur et de l'actionneur doivent se trouver l'une en face de l'autre. Le capteur de sécurité est à utiliser uniquement dans les plages de commutation assurées $\leq s_{a0}$ et $\geq s_{ar}$.

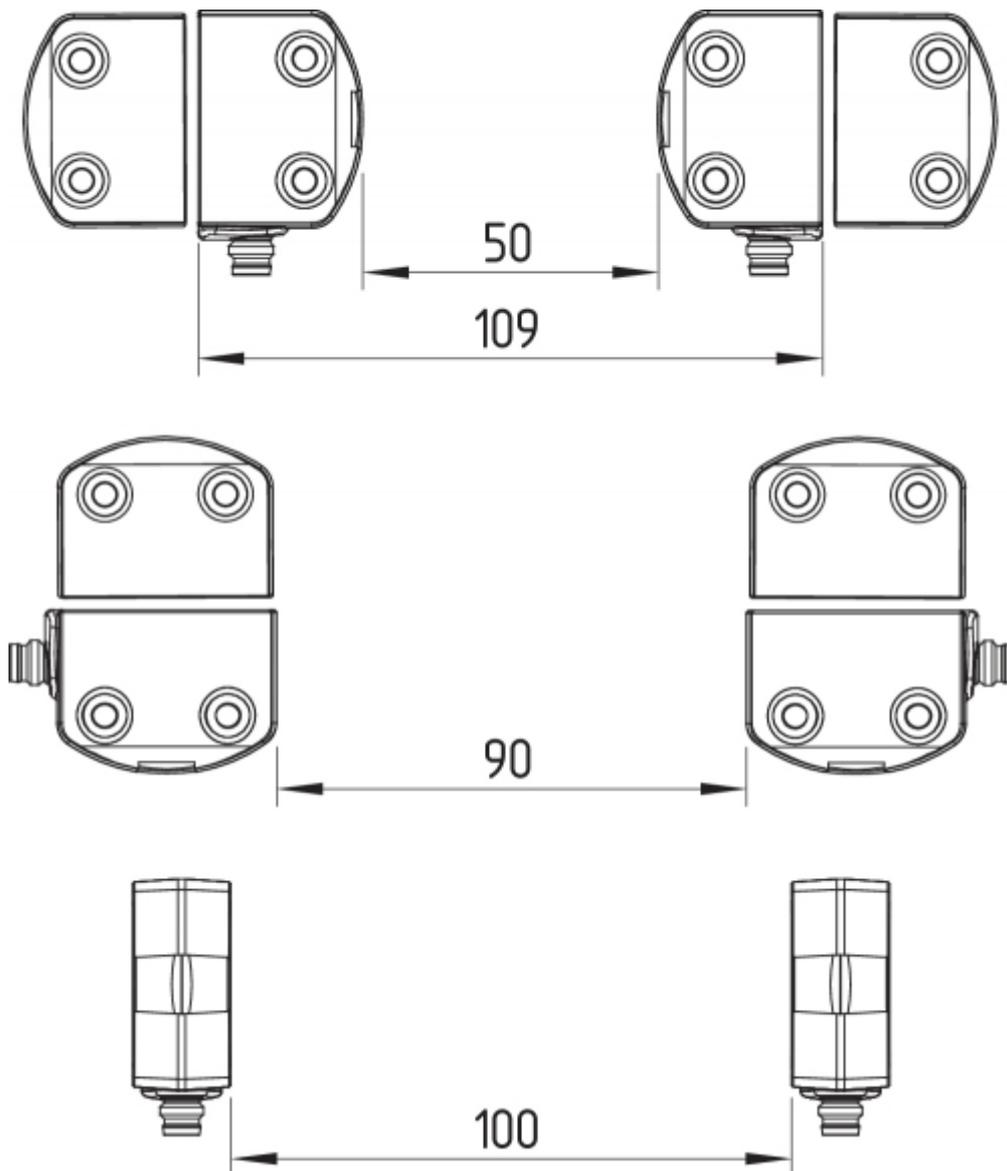


L'actionneur doit être fixé sur le protecteur de manière indémontable (vis indémontables, collage, perçage des têtes de vis, goupillage) et est à protéger contre le décalage.

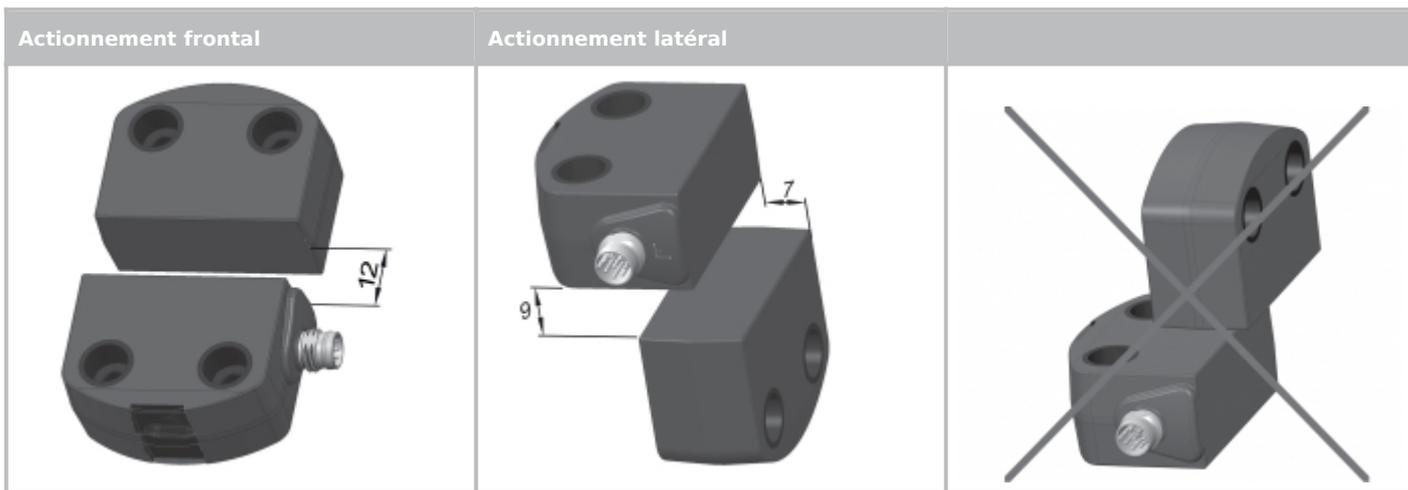
Afin d'éviter des interférences inhérentes au système ainsi qu'une réduction des distances de commutation, veuillez observer les consignes suivantes:

- La présence d'objets métalliques à proximité du capteur peut modifier la distance de commutation.
- Evitez toute présence de copeaux métalliques.

• **Distance minimale entre deux capteurs de sécurité ou par rapport à d'autres systèmes RFID avec une fréquence identique (125 kHz):**



4.2 Directions d'attaque

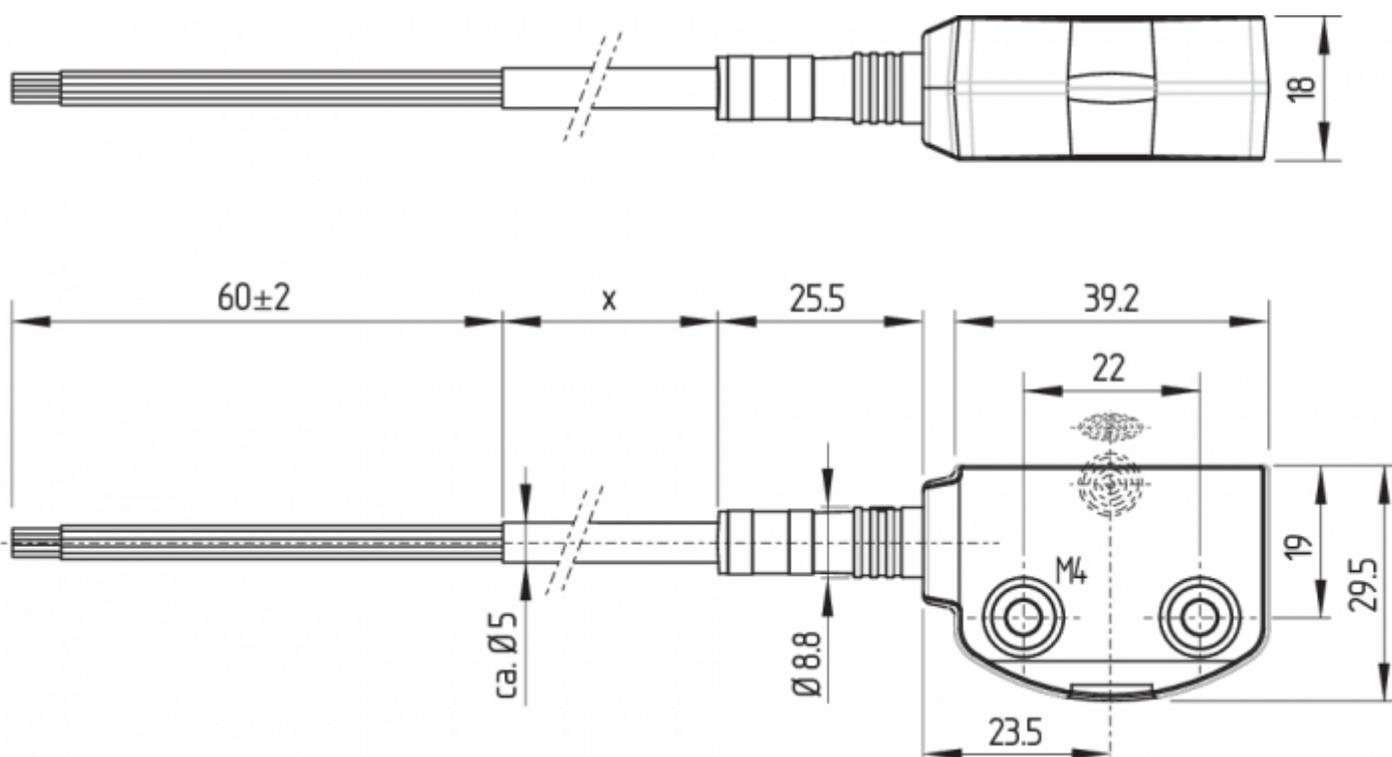


Actionnement latéral uniquement du côté représenté du capteur

4.3 Dimensions

Toutes les dimensions sont indiquées en mm.

Capteur de sécurité avec câble de raccordement

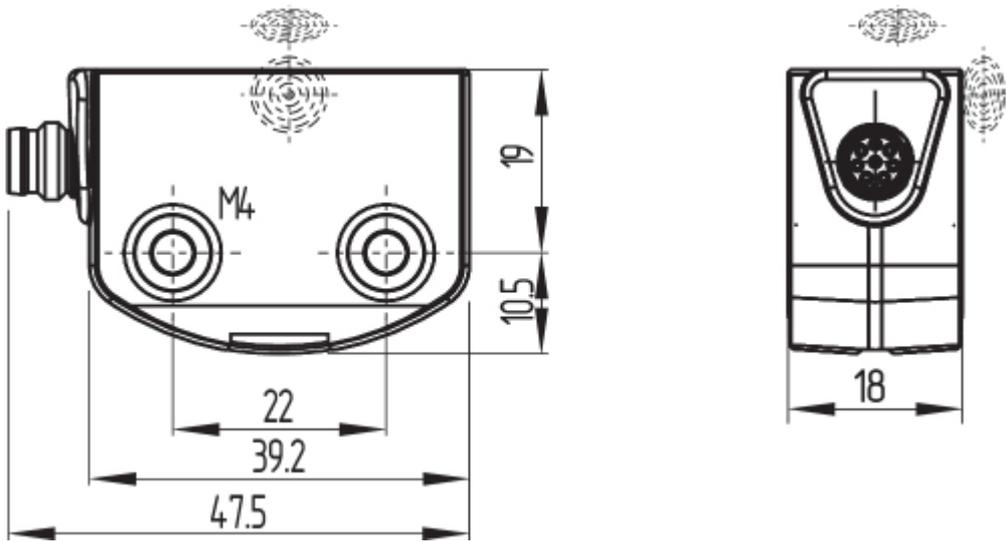


Légende

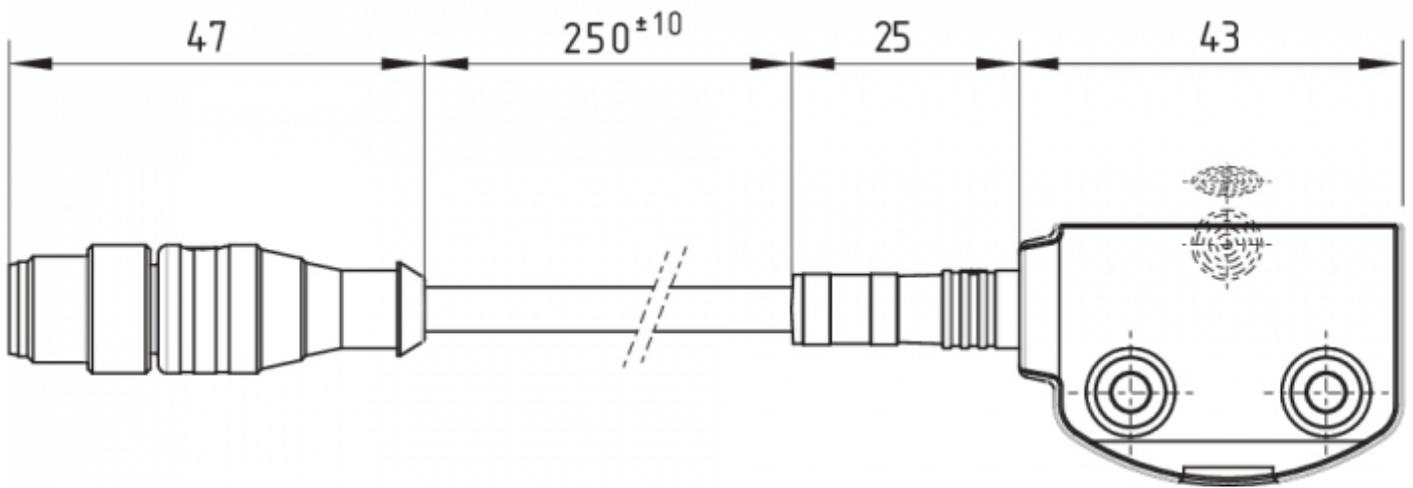
x

Longueur de câble

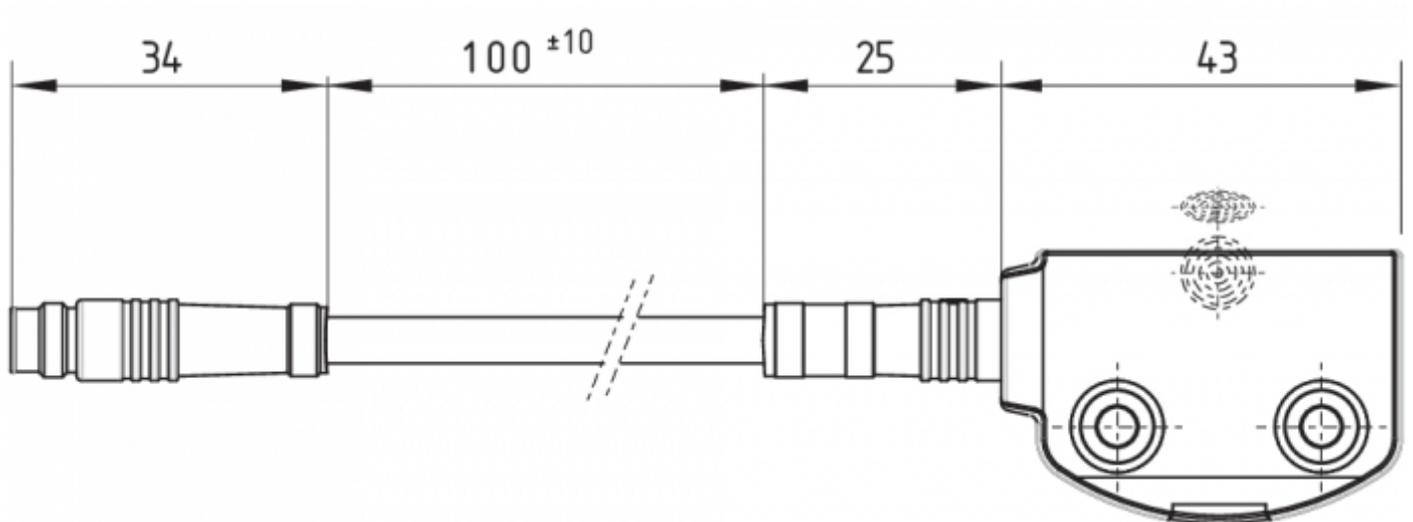
Capteur de sécurité RSS260-...-ST

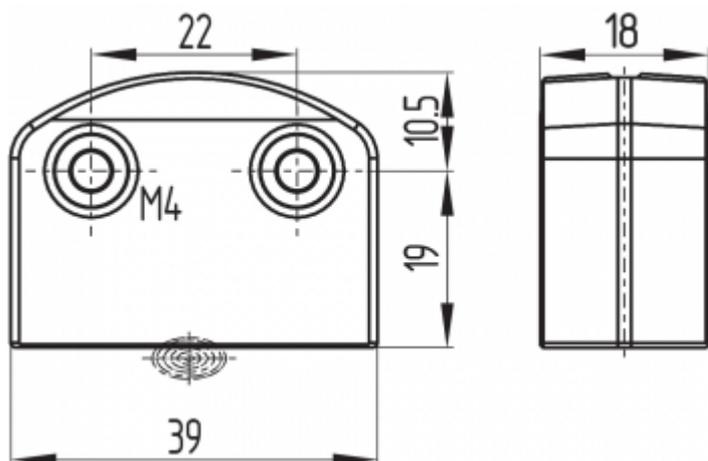


Capteur de sécurité RSS260-...-LSTM12



Capteur de sécurité RSS260-...-LSTM8





Légende



Zone active



Autre forme d'actionneur pour usage alternatif: voir products.schmersal.com.

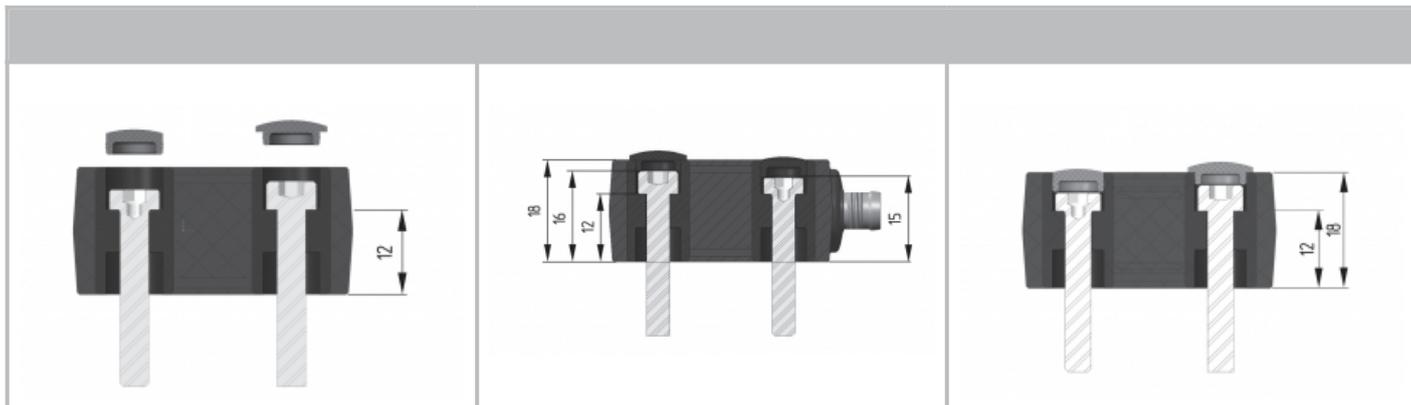
4.4 Accessoires

Kit de vis indémontables (à commander séparément)

- 4 vis M4x25 y compris rondelles, n° d' article 101217746
- 4 pièces M4x30 y compris rondelles, n° d' article 101217747

bouchons d' obturation (à commander séparément)

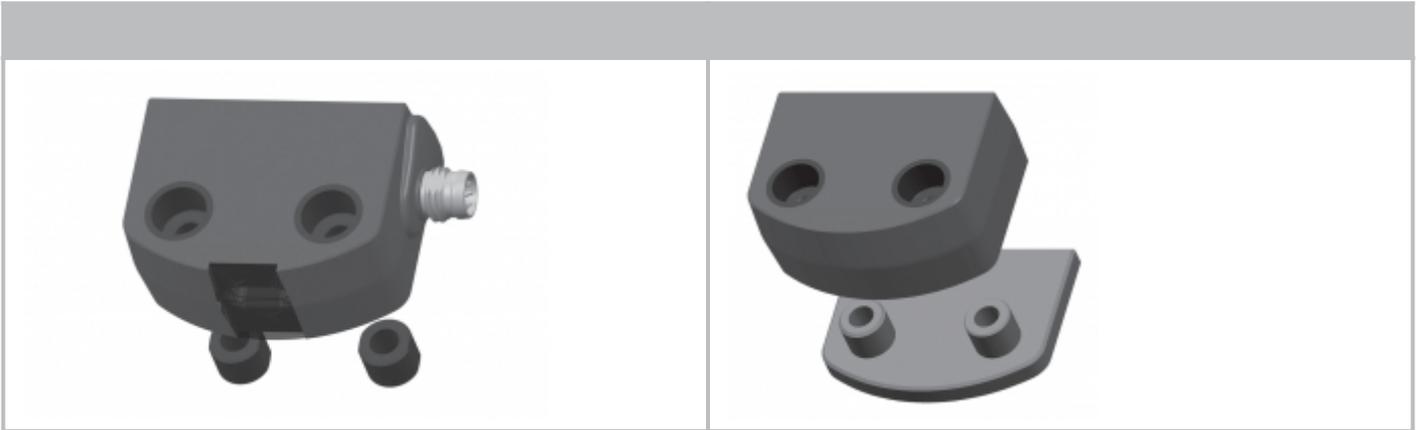
- n° d' article 101215048
- 8 bouchons et 4 joints d' étanchéité
- pour obturer les trous de montage et pour servir d' entretoise (environ 3 mm) afin de faciliter le nettoyage sous la surface de montage
- convient également comme protection antifraude pour la fixation des vis



Kit de montage (à commander séparément)

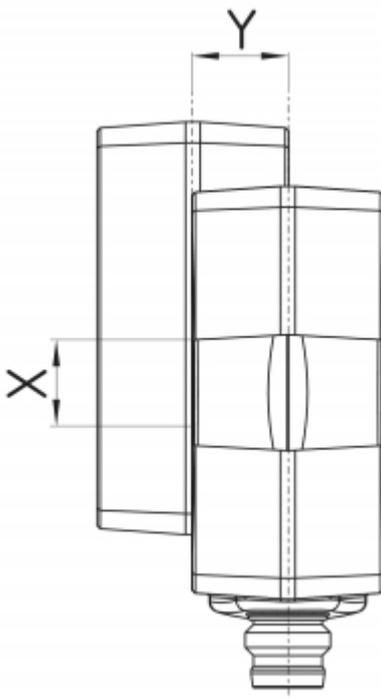
- N° d'article 103005469

- Utilisation alternative de plaques de montage ou entretoises
- Plaques de montage: 2 plaques pour montage sur des supports non plats porteurs, par exemple sur les profilés rainurés
- entretoises: 4 gaines à insérer afin de sécuriser les vis de fixation par rapport à la surface de montage en cas de variations de température élevées régulières



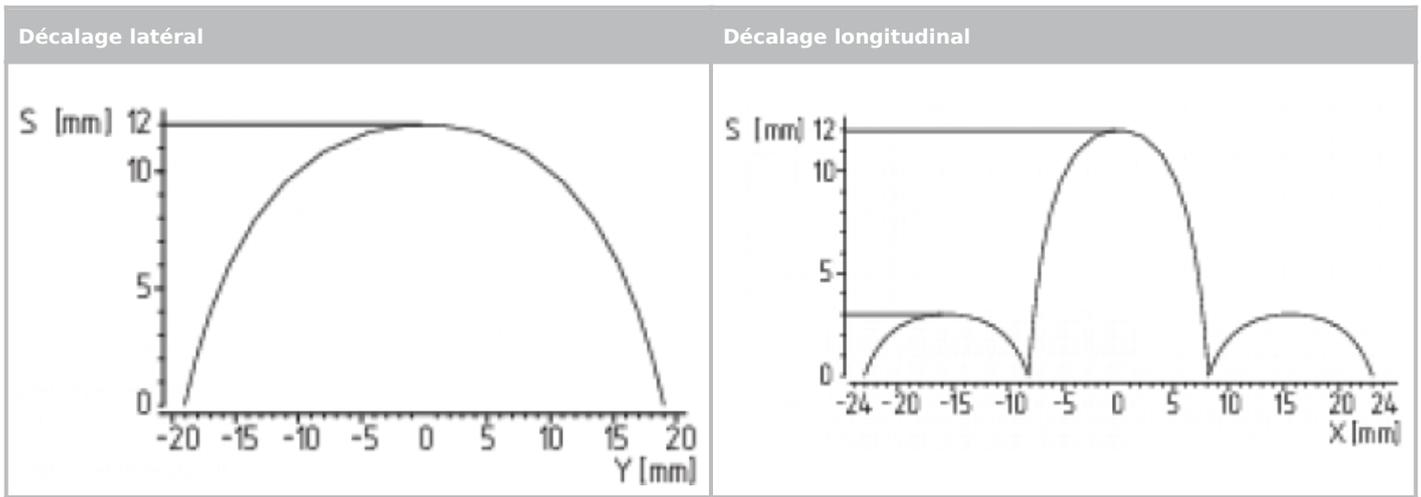
4.5 Distance de commutation

Le décalage longitudinal (X) entre le capteur et l'actionneur est de max. ± 8 mm (p.ex. suite aux erreurs de montage ou au désalignement du protecteur). Le décalage côté large (Y) s'élève à max. ± 18 mm.



Courbes d'attaque

Les courbes d'attaque montrent les points de commutation typiques du capteur en fonction de la direction d'approche de l'actionneur.



Directions d'approche recommandées: frontales ou latérales. En cas d'approche latérale, les distances de commutation sont réduites de 3 mm environ.

4.6 Ajustement

La LED jaune est allumée en permanence quand l'actionneur est détecté. La LED jaune clignote quand l'actionneur se trouve dans la plage limite de fonctionnement.



Ajustement recommandé

Aligner le capteur de sécurité et l'actionneur sur une distance de $0,5 \times s_{a0}$.

Le fonctionnement correct des deux canaux de sécurité doit être vérifié auprès du module de sécurité raccordé.

5 Raccordement électrique

5.1 Notes générales pour le raccordement électrique



Le raccordement électrique est à effectuer uniquement hors tension par du personnel compétent et qualifié.

Les sorties de sécurité peuvent être raccordées directement au circuit relatif à la sécurité. Pour les applications de PL e / catégorie 4 selon EN ISO 13849-1, les sorties de sécurité du capteur de sécurité ou de la chaîne de capteurs doivent être raccordées à un module de sécurité de la même catégorie.

L'installation doit comprendre la protection nécessaire du câble électrique.

L'utilisation d'un blindage n'est pas nécessaire, si le câble est uniquement posé à côté des câbles à courants faibles. Toutefois, les câbles doivent être séparés des câbles d'alimentation et des câbles à courants forts. Le fusible maximale recommandé pour la chaîne de capteurs dépend de la section des fils de raccordement du capteur.

Spécifications du module de sécurité en aval: Entrée de sécurité à 2 canaux, appropriée pour les capteurs de type PNP avec fonction NO



Pour sélectionner un module de sécurité approprié, veuillez vous référer aux catalogues Schmersal ou à notre catalogue en ligne: products.schmersal.com.

Au lieu d'un module de sécurité, on peut utiliser les capteurs de sécurité en versions RSS260...F0 ou RSS260...F1 comme premier capteur d'une chaîne pour surveiller et commander directement les contacteurs.

Les capteurs s'auto-testent en provoquant des micro-coupures sur les sorties de sécurité. Le module de sécurité ne doit pas détecter des courts-circuits transversaux. Le module de sécurité ne doit pas détecter des courts-circuits transversaux et doit tolérer les micro-coupures. Le temps de réponse du capteur de sécurité est prolongé en fonction de la longueur et de la capacité du câble. Typiquement, un câble de raccordement de 30 m entraîne un temps de déclenchement de 250 μ s.



Configuration du module de sécurité

Lorsque le capteur de sécurité est raccordé à des modules de sécurité électroniques, nous recommandons de définir un temps de discordance d'au moins 100 ms. Les entrées de sécurité de l'automate de sécurité devraient être capable de tolérer une impulsion de test d'une durée d'environ 1 ms. Le module de sécurité ne doit pas détecter des courts-circuits transversaux; le cas échéant, cette détection doit être désactivée.

5.2 Diagnostic en série par bus SD

Dimensionnement du câble

La capacité du câble de raccordement du capteur ne doit pas dépasser les 50 nF.

Les câbles LIYY standards non-blindés avec une section de 0,25 (0,14) mm² à 1,5 mm² ont une capacité d'environ 3 ... 7 nF pour une longueur de 30 m (dépendant du type de torsades).



En cas d'utilisation de versions SD, les courants de commutation et les chutes de tension à travers la connectique et les câbles doivent être pris en compte.



Accessoires pour le câblage en série

Pour un câblage en série aisé des appareils SD, il existe des boîtiers de distribution (PFB-SD-4M12-SD) et des modules de distribution pour montage sur rail DIN dans l'armoire électrique (PDM-SD-4CC-SD) ainsi qu'une large gamme d'accessoires. Plus d'info: se référer à products.schmersal.com.

5.3 Exemples pour le câblage en série

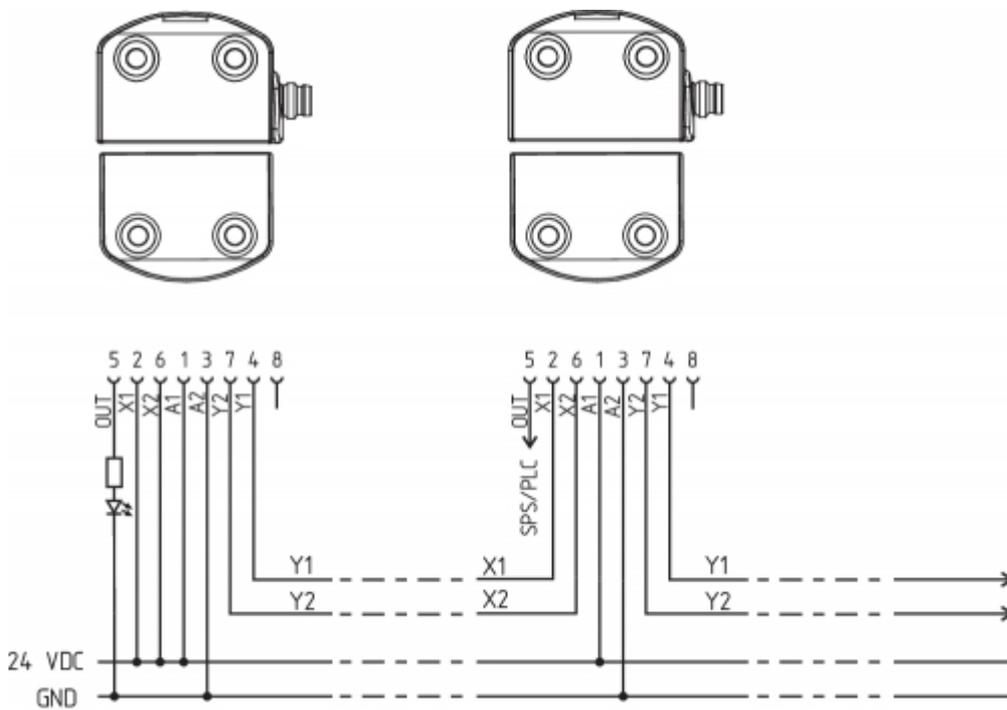
Il est possible de connecter plusieurs appareils en série. En cas de connexion en série, la durée du risque reste inchangée. Quant au temps de réponse, il augmente et correspond à la somme des temps de réponse de chaque appareil supplémentaire (voir chapitre "Spécifications techniques", déclenchement des sorties Y1, Y2 via entrées X1, X2) Le nombre d'appareils que l'on puisse mettre en série est uniquement limité par les spécifications techniques du câble de raccordement utilisé (p.ex. le courant et la chute de tension maximal autorisé). En cas d'utilisation d'un RSS260 ... -SD avec diagnostic sériel par bus SD, jusqu'à 31 appareils peuvent être connectés en série.

Les exemples d'application représentés sont des suggestions. L'utilisateur doit toutefois vérifier soigneusement, si le câblage proposé est en accord avec son application spécifique.

Exemple de câblage 1: Câblage en série des RSS260 avec sortie diagnostique conventionnelle

La tension d'alimentation est connectée aux deux entrées de sécurité du dernier capteur de sécurité de la chaîne (vue du module de sécurité).

Les sorties de sécurité du premier capteur de sécurité sont raccordées au module de sécurité. La sortie diagnostique peut être raccordée à un API, par exemple.

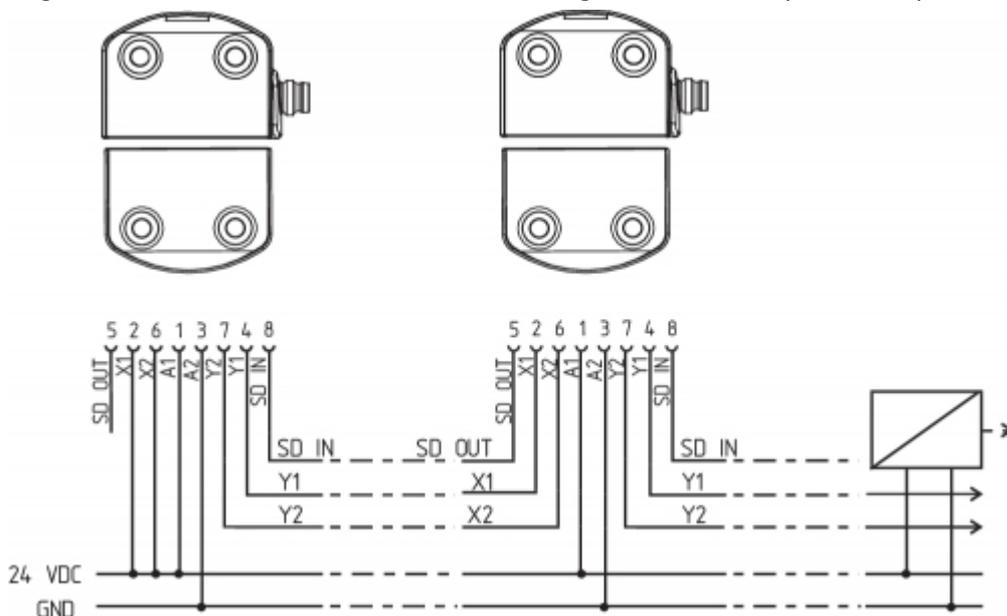


Y1 et Y2 = sorties de sécurité → module de sécurité

Exemple de câblage 2: Câblage en série des RSS260 avec diagnostic sériel

Les sorties diagnostiques des appareils avec diagnostic sériel par bus (suffixe de commande -SD) sont connectés en série sur une passerelle SD afin de remonter des informations diagnostiques au bus de terrain supérieur. La tension d'alimentation est connectée aux deux entrées de sécurité du dernier capteur de sécurité de la chaîne (vue du module de sécurité).

Les sorties de sécurité du premier capteur de sécurité sont raccordées au module de sécurité. La passerelle de diagnostic sériel est raccordée à l'entrée du diagnostic sériel du premier capteur de sécurité.



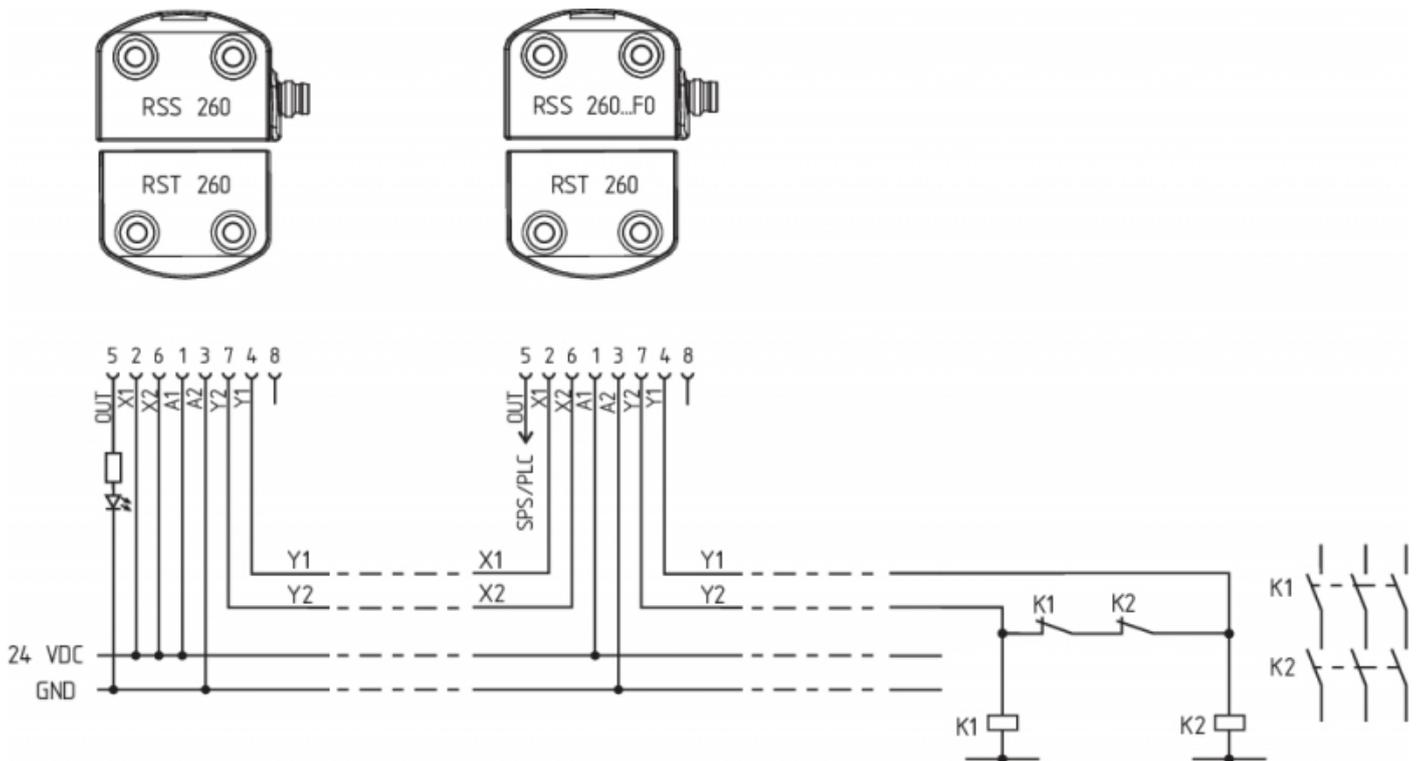
Y1 et Y2 = sorties de sécurité → module de sécurité

SD-IN → Passerelle → Bus de terrain

Exemple de câblage 3: Connexion en série avec la version RSS260...F0

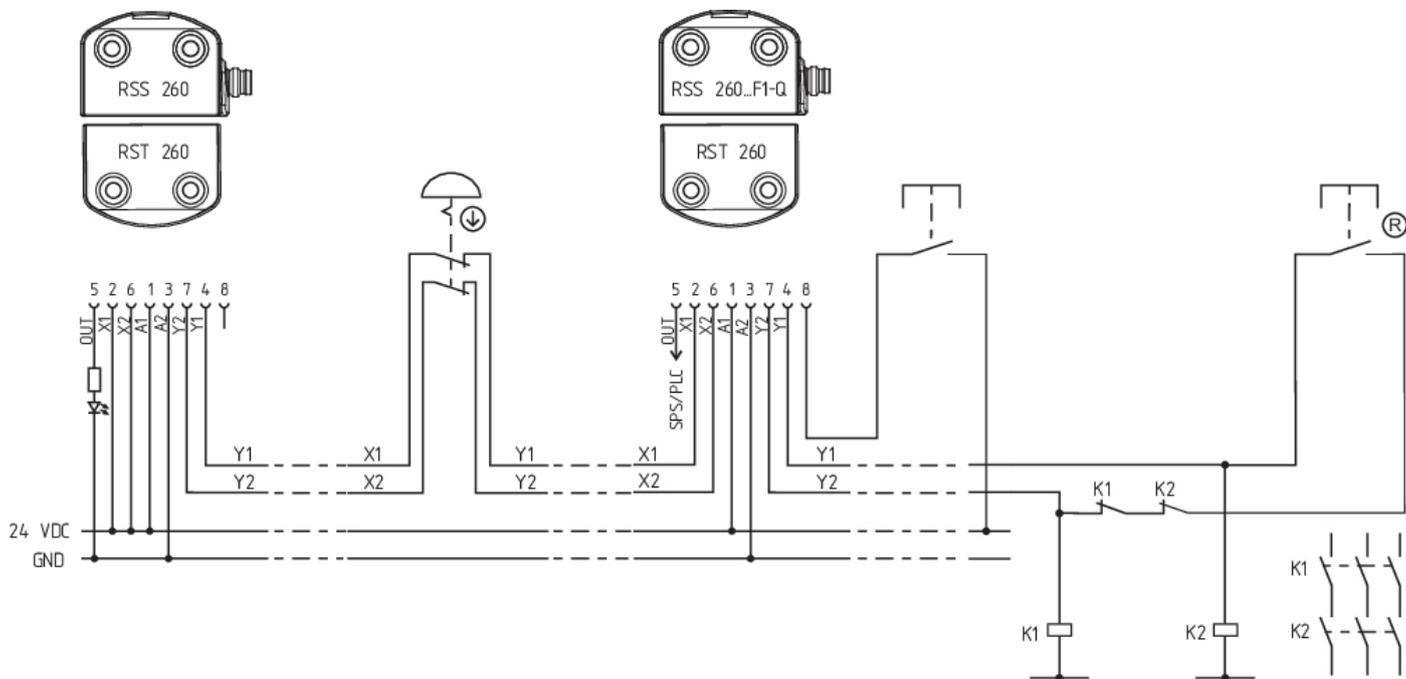
Le capteur de sécurité RSS260...F0 commande directement des contacteurs auxiliaires ou relais à contacts mécaniquement guidés. La boucle de retour, constituée par les contacts NF de K1, K2, permet la surveillance du contacteur externe ou relais. Puisqu' aucun autre bouton poussoir n'est utilisé, les contacteurs auxiliaires ou relais s'enclenchent automatiquement après la fermeture du protecteur. Un tel redémarrage automatique n'est autorisée que si tout risque lié au démarrage de la machine peut être exclu.

La boucle de retour peut être complétée par un bouton de réarmement manuel. Le capteur est enclenché dès que le bouton de réarmement est actionné. Le schéma électrique correspond alors aux exemples des versions F1. La variante F0 ne possède pas de surveillance des flancs du bouton. Si nécessaire, un "réarmement manuel" selon EN ISO 13849-1 doit être réalisé par d'autres dispositifs d'un système de contrôle - commande local.



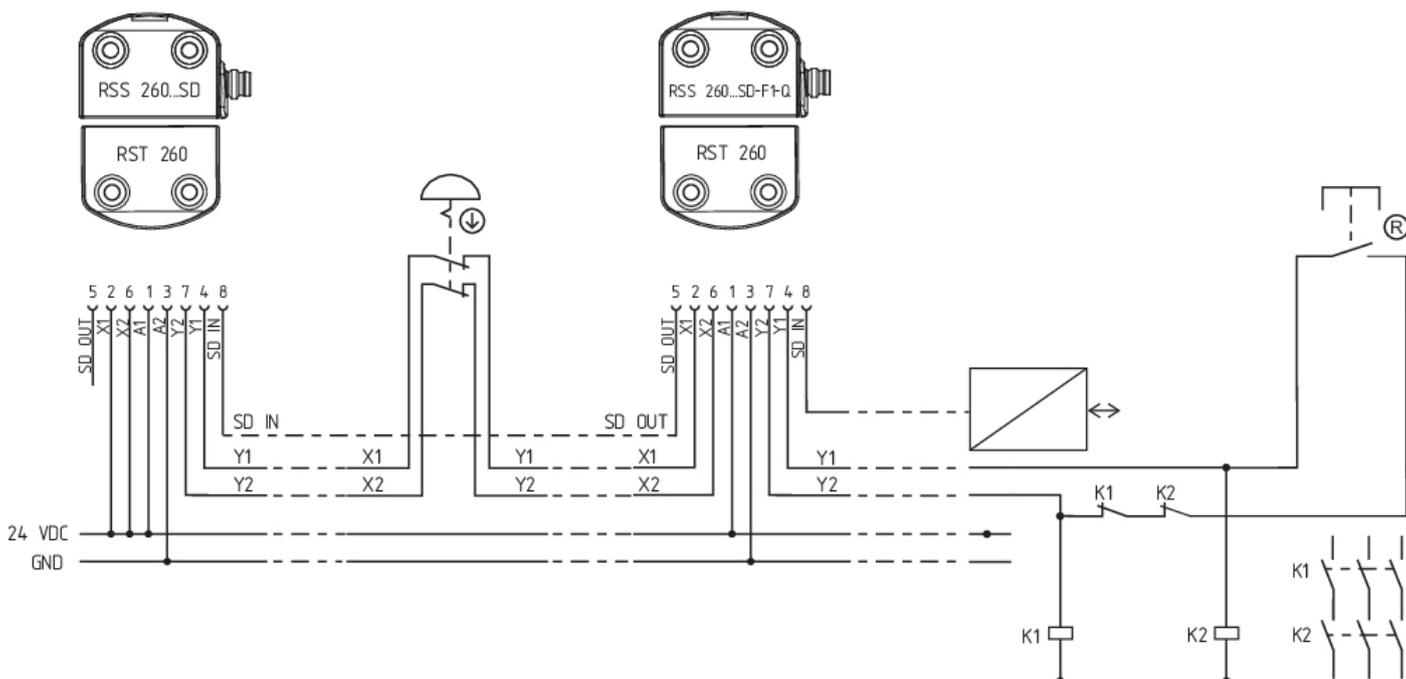
Exemple de câblage 4: Connexion en série avec la version RSS260...F1-Q comme maître avec boucle de retour (EDM)

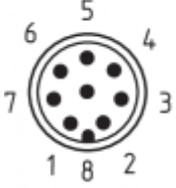
Le capteur de sécurité RSS260...F1 commande directement des contacteurs auxiliaires ou relais à contacts mécaniquement guidés. Le capteur RSS260 en version F1 surveille en plus des contacts de la boucle de retour également le front descendant du bouton de réarmement. Le capteur est enclenché dès que le bouton est lâché. Il convient pour le réarmement manuel sur les protecteurs franchissables. La zone sécurisée doit être conçue de telle sorte qu'un seul bouton de réarmement soit suffisant. Le capteur RSS260 en version Q surveille les boutons d'arrêt d'urgence intégrés dans la chaîne et nécessite une touche d'acquiescement des erreurs séparée.



Exemple de câblage 5: Connexion en série avec un RSS260...SD-F1-Q comme maître avec boucle de retour (EDM) et diagnostic en série par bus SD

Le capteur de sécurité RSS260...F1 commande directement des contacteurs auxiliaires ou relais à contacts mécaniquement guidés. Le capteur RSS260 en version F1 surveille en plus des contacts de la boucle de retour également le front descendant du bouton de réarmement. Il convient pour le réarmement manuel sur les protecteurs franchissables. La zone sécurisée doit être conçue de sorte qu'un seul bouton de réarmement soit suffisant. Les arrêts d'urgence de la chaîne sont surveillés par un capteur RSS260 en version Q. En cas de signaux d'arrêt d'urgence erronés, le message d'erreur doit être réinitialisé par la surveillance Q via le canal de diagnostic série.



| Fonction du dispositif de sécurité | | | Brochage du connecteur intégré ou du connecteur avec câble M8/M12, 8 pôles, codage A | Code de couleur du câble de raccordement intégré ou des connecteurs Schmersal | Possibilité Code couleur d'autres connecteurs du marché |
|------------------------------------|---|---|--|---|---|
| | avec sortie diagnostique conventionnelle | avec sortie diagnostique via bus sériel |  | selon DIN 47100 | selon EN 60947-5-2 |
| A1 | Ue | | 1 | WH | BN |
| X1 | Entrée de sécurité 1 | | 2 | BN | WH |
| A2 | GND | | 3 | GN | BU |
| Y1 | Sortie de sécurité 1 | | 4 | YE | BK |
| OUT | Sortie diagnostique "OUT" | Sortie SD | 5 | GY | GY |
| X2 | Entrée de sécurité 2 | | 6 | PK | PK |
| Y2 | Sortie de sécurité 2 | | 7 | BU | VT |
| IN | sans fonction / avec version Q : acquittement du défaut | Entrée SD | 8 | RD | OR |

- pour capteurs avec connecteur M12, 5 pôles, codage A

| Fonction du dispositif de sécurité | | | Brochage du connecteur avec câble M12, 5 pôles, codage A | Possibilité Code de couleur d'autres connecteurs avec câble du marché selon EN 60947-5-2 |
|------------------------------------|----------------------|---------------------------|---|--|
| | | |  | |
| A1 | Ue | | 1 | BN |
| Y2 | Sortie de sécurité 2 | | 2 | WH |
| A2 | GND | | 3 | BU |
| Y1 | Sortie de sécurité 1 | | 4 | BK |
| OUT | - | Sortie diagnostique "OUT" | 5 | GY |
| | | | uniquement à des fins internes, les signaux extérieurs sont ignorés | |

| Câbles de raccordement (PUR) avec connecteur femelle, IP67, M8, 8 pôles, 8 x 0,25 mm ² , droit | |
|---|--------------|
| Longueur de câble | N° d'article |
| 2 m | 103043259 |
| 5 m | 103043260 |
| 10 m | 103043261 |
| 15 m | 103043262 |

| Câbles de raccordement (PUR) avec connecteur femelle, IP67, M8, 8 pôles, 8 x 0,25 mm ² , coudé | |
|---|--------------|
| Longueur de câble | N° d'article |
| 2 m | 103043263 |
| 5 m | 103043264 |
| 10 m | 103043265 |

| Adaptateur (PUR) M8 femelle - M12 mâle, IP67, 8 pôles - 8 x 0,25 mm ² | |
|--|--------------|
| Longueur de câble | N° d'article |
| 2 m | 103003645 |

| Câbles de raccordement (PUR) avec connecteur femelle, IP67 / IP69, M12, 5 pôles, 5 x 0,34 mm ² , droit | |
|---|--------------|
| Longueur de câble | N° d'article |
| 5 m | 103010816 |
| 10 m | 103010818 |
| 15 m | 103010820 |

6 Codage de l'actionneur

Les capteurs de sécurité avec codage standard sont prêts à l'emploi à la livraison.

Les capteurs de sécurité et actionneurs avec codage individuel doivent être appairés selon la procédure d'apprentissage suivante:

1. Mettre le capteur de sécurité sous tension.
2. Introduire l' actionneur dans la zone de détection. L' apprentissage est signalé par l' allumage de la LED rouge et le clignotement de la LED jaune (1 Hz).
3. Après 10 secondes, les clignotements jaunes deviennent plus brefs (3 Hz) pour inviter l'utilisateur de couper la tension d' alimentation du capteur de sécurité. (Si la tension n' est pas coupée dans les 5 minutes, le capteur de sécurité arrête le processus d' apprentissage et émet 5 clignotements rouges pour signaler "défaut actionneur".)
4. Lors de la prochaine mise sous tension, l' actionneur doit être détecté une nouvelle fois pour activer le code d' actionneur appris. Ainsi, le code de l' actionneur est définitivement sauvegardé.

Ainsi réalisé, l'appairage du dispositif de sécurité et de l'actionneur est définitif et irréversible, pour la version -I1. Pour la version -I2, le processus d'apprentissage peut être répété avec autant d'actionneurs souhaités. Après l'apprentissage d'un nouvel actionneur, le code du précédent actionneur est effacé. En plus, le nouvel actionneur ne

devient opérationnel qu'au bout de 10 minutes pour éviter tout risque de fraude. La LED verte clignote jusqu'à l'expiration du temps d'attente et jusqu'à la détection du nouvel actionneur. En cas d'une coupure de courant pendant le décompte du temps, le compteur redémarre pour 10 minutes.

7 Principe d'action et Fonction diagnostique

7.1 Principe de fonctionnement des sorties de sécurité

Les sorties de sécurité peuvent être raccordées directement au circuit relatif à la sécurité.

L'ouverture d'un protecteur, c'est-à-dire l'écartement de l'actionneur de la zone active du capteur, entraîne le déclenchement immédiat des sorties de sécurité.

7.2 LED diagnostiques

L'état de fonctionnement du capteur de sécurité ainsi que les défauts éventuels sont indiqués par trois LED de couleur, situées sur les côtés du capteur.



Les indications LED suivantes sont valables pour les capteurs de sécurité avec sortie diagnostique conventionnelle et avec bus de diagnostic sériel SD.

La LED verte signale que le capteur est prêt à fonctionner. La tension d'alimentation est présente et les entrées de sécurité sont disponibles.

Le clignotement (1 Hz) de la LED verte signale l'absence de tension à une ou aux deux entrées de sécurité (X1 et/ou X2).

La LED jaune signale toujours la présence d'un actionneur dans la zone de détection. Si l'actionneur est dans la zone limite de la distance de commutation du capteur, les LED commencent à clignoter.

Le clignotement peut servir de pré-alerte en cas de désalignement du capteur et de l'actionneur (p.ex. l'affaissement d'une porte de protection). ex. l'affaissement d'une porte de protection). Le capteur doit être ajusté avant que l'écartement de l'actionneur ne devienne trop élevé et les sorties de sécurité arrêtent la machine. La présence d'un défaut est signalée par la LED rouge.

| LED (rouge) | | Cause de l' erreur |
|---------------------|--|--|
| 1 clignotement | | erreur à la sortie Y1 |
| 2 clignotements | | erreur à la sortie Y2 |
| 3 clignotements | | Court-circuit transversal Y1/Y2 |
| 4 clignotements | | Température ambiante trop élevée |
| 5 clignotements | | Actionneur inapproprié ou défectueux |
| 6 clignotements | | Erreur de temps de discordance X1/X2 |
| LED rouge permanent | | Défaut interne, avec LED jaune clignotante (processus d'apprentissage) |

7.3 Principe de fonctionnement de la sortie diagnostique standard

La sortie diagnostique indique aussi l'état de fonctionnement du dispositif de sécurité. Ses signaux peuvent être utilisés dans une commande située en aval.

La sortie diagnostique avec protection contre les courts-circuits peut être utilisée pour la signalisation d'état dans le circuit contrôle-commande (p.ex. dans un API).

La sortie diagnostique n'est pas une sortie de sécurité!

Défauts

Des défauts pour lesquels le fonctionnement sûr du dispositif de sécurité n'est plus garanti (défauts internes) entraînent le déclenchement des sorties de sécurité pendant le temps de risque. Après la rectification du défaut, le message d'erreur est acquitté en ouvrant et refermant le protecteur correspondant.

Un défaut de temps de discordance est mémorisé de façon protégée même en cas de coupure de l'alimentation électrique et doit être acquitté.

Avertissement de défaut

Un défaut n'affectant pas immédiatement le fonctionnement sûr du dispositif de commutation de sécurité (p.ex. température ambiante trop élevée, présence de tension externe aux sorties de sécurité ou court-circuit), provoque un déclenchement temporisé. Cette combinaison de signaux "sortie diagnostique désactivée" et "sorties de sécurité encore activées" peut être utilisée pour arrêter la machine de manière contrôlée.

Lorsque la cause du défaut est éliminée, l'avertissement de défaut est annulé.

Si l'avertissement de défaut est actif pendant 30 minutes, les sorties de sécurité sont également déclenchées (LED rouge clignote).

Tableau 1: Exemples de la fonction de diagnostic du capteur de sécurité avec sortie diagnostique conventionnelle

| Etat du capteur | | LED | | | Sortie diagnostique "OUT" | Sorties de sécurité | Remarque |
|-----------------|---|---------|---------|----------|---------------------------|---------------------|--|
| | | vert | rouge | jaune | | | |
| I. | Tension Alimentation | allumée | éteinte | éteinte | 0 V | 0 V | Tension présente, pas d'évaluation de la qualité de la tension |
| II. | Actionneur présent | éteinte | éteinte | allumée | 24 V | 24 V | La LED jaune signale toujours la présence d'un actionneur dans la zone de détection. |
| III. | Actionneur en limite de zone | éteinte | éteinte | clignote | 24 V (pulsée) | 24 V | Le capteur doit être ajusté avant que la distance entre l'actionneur et le capteur ne devienne trop grande et les sorties de sécurité soient déclenchées, entraînant ainsi l'arrêt de la machine. Fréquence de clignotement 1 Hz |
| IV. | Défaut interne ou (avec clignotement jaune simultané) processus d'apprentissage | allumée | éteinte | clignote | 24 V | 0 V | Le capteur attend un signal à la boucle de retour: F0: fermeture de la boucle de retour F1: flanc descendant à la boucle de retour Fréquence de clignotement 5 Hz |
| V. | Actionné dans la zone limite et boucle de retour ouverte | allumée | éteinte | clignote | 24 V (pulsée) | 0 V | L'indication par LED combine les fonctions III et IV du capteur Fréquence de clignotement : alternée (1 Hz/5 Hz) |

| | | | | | | | |
|-------|---|----------------|----------|----------|------|------|---|
| VI. | Avertissement, capteur actionné | éteinte | clignote | allumée | 0 V | 24 V | Si le défaut persiste après 30 minutes |
| VII. | Défauts | éteinte | clignote | allumée | 0 V | 0 V | Voir tableau avec codes de clignotements |
| VIII. | Apprentissage de l'actionneur | éteinte | allumée | clignote | 0 V | 0 V | Capteur en mode d'apprentissage |
| IX. | Temps d'attente | clignote | éteinte | éteinte | 0 V | 0 V | Temps d'attente de 10 minutes après réapprentissage |
| X. | Défaut dans le circuit d'entrée X1 et/ou X2 | clignote (1Hz) | éteinte | éteinte | 0 V | 0 V | Exemple: protecteur ouvert, un protecteur dans le circuit de sécurité précédent est également ouvert. |
| XI. | Défaut dans le circuit d'entrée X1 et/ou X2 | clignote (1Hz) | éteinte | allumée | 24 V | 0 V | Exemple: protecteur fermé, un protecteur dans le circuit de sécurité précédent est ouvert. |

7.4 Capteurs de sécurité avec diagnostic par liaison série

A la place d'une sortie de diagnostic conventionnelle, les capteurs avec diagnostic sériel via bus SD disposent d'une entrée et d'une sortie sérielle. Lorsque les capteurs de sécurité des séries RSS/CSS sont connectés en série, les sorties de sécurité et les entrées / sorties des voies diagnostiques sont mises en série.

Maximum 31 dispositifs de sécurité peuvent être connectés en série. La passerelle PROFIBUS SD-I-DP-V0-2 ou la passerelle universelle SD-I-U... est utilisée pour traiter les données diagnostiques sérielles. Cette passerelle SD est intégrée comme esclave dans le bus de terrain existant. Ainsi, les signaux de diagnostic peuvent être traités par un API. Le logiciel requis en vue de l'intégration de la passerelle SD peut être téléchargé sur notre site web products.schmersal.com.

Les données de réponse et de diagnostics sont écrites de manière automatique et permanente dans un octet d'entrée de l'API pour chaque capteur de sécurité de la chaîne.

Les données d'appel de chaque capteur de sécurité sont transmises à l'appareil via un octet de sortie de l'API.

En cas d'erreur de communication entre la passerelle SD et le capteur de sécurité, le capteur de sécurité maintient l'état de commutation des sorties de sécurité.

Bit 0: sorties de sécurité activées

Bit 1: actionneur présent, actionneur identifié

Bit 3: boucle de retour ouverte ou bouton de réarmement non actionné

Bit 4: entrées de sécurité redondantes sous tension

Bit 5: actionneur en limite de zone

Bit 6: avertissement de défaut, temporisation au déclenchement activée

Bit 7: défaut, sorties de sécurité déclenchées

Défauts

Des défauts pour lesquels le fonctionnement sûr du dispositif de sécurité n'est plus garanti (défauts internes) entraînent le déclenchement des sorties de sécurité pendant le temps de risque. Le défaut est acquitté, si la cause est éliminée et si le bit 7 de l'octet d'appel passe de 1 à 0 ou si le protecteur est ouvert. Les défauts aux sorties de sécurité sont seulement effacés lors de l'autorisation suivante, puisque l'élimination du défaut ne peut pas être détectée plus tôt.

Les défauts de discordance sont réinitialisés lorsque le bit 6 de l'octet d'appel passe de 1 à 0.

Avertissement de défaut

Un défaut n'affectant pas immédiatement le fonctionnement sûr du dispositif de commutation de sécurité (p.ex. température ambiante trop élevée, présence de tension externe aux sorties de sécurité ou court-circuit), provoque un déclenchement temporisé. Cette combinaison de signaux "sortie diagnostique désactivée" et "sorties de sécurité encore activées" peut être utilisée pour arrêter la machine de manière contrôlée.

Lorsque la cause du défaut est éliminée, l'avertissement de défaut est annulé.

Si l'avertissement de défaut est actif pendant 30 minutes, les sorties de sécurité sont également déclenchées (LED rouge clignote).

Diagnostic (- avertissement) du défaut

Un (- avertissement) défaut est sauvegardé dans l'octet de réponse contenant des informations détaillées concernant ce défaut.

Tableau 2: Etat des LED, des signaux diagnostiques par bus sériel SD et des sorties de sécurité à l'aide d'un exemple

| Etat du système | LED | | | Sorties de sécurité Y1, Y2 | Signaux d'état N° octet de diagnostic du bus sériel | | | | | | | |
|---|---------|-------------------|----------------|-------------------------------|---|---|---|---|---|---|---|---|
| | vert | rouge | jaune | | 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 0 |
| non-actionné, entrées X1 et X2 activées | allumée | éteinte | éteinte | 0 V | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| Actionné, boucle de retour ouverte / non-actionné | allumée | éteinte | clignote (5Hz) | 0 V | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 1 | 0 |
| Actionneur présent, sorties de sécurité enclenchées | éteinte | éteinte | allumée | 24 V | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| Actionneur en limite de zone | éteinte | éteinte | clignote (1Hz) | 24 V | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| Actionneur présent, avertissement | éteinte | allumée /clignote | allumée | 24 V | 0 | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| Actionneur présent, défaut | éteinte | allumée /clignote | allumée | 0 V | 1 | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | 1 | 0 |

La séquence de bits indiquée pour l'octet diagnostique n'est qu'un exemple. Lorsque des états de fonctionnement sont combinés de façon différente, la séquence des bits sera différente.

Tableau 3: Tableau des signaux d'état, des avertissements ou des messages d'erreur(L'état décrit est atteint, quand le bit = 1)

| Directions de la communication: | Octet d'appel: | de l'API vers le capteur de sécurité local | | |
|---------------------------------|--|--|---|---|
| | Octet de réponse: | du capteur de sécurité local vers l'API | | |
| | Octet d'avertissement/de défaut: | du capteur de sécurité local vers l'API | | |
| | | | | |
| Bit n° | Octet d' appel | Octet de réponse | Diagnostic | |
| | | | Avertissement de défaut | Messages de défauts |
| Bit 0: | --- | Sortie de sécurité activée | Défaut à la sortie Y1 | Défaut à la sortie Y1 |
| Bit 1: | --- | Actionneur détectés | Défaut à la sortie Y2 | Défaut à la sortie Y2 |
| Bit 2: | --- | --- | Court-circuit transversal Y1/Y2 | Court-circuit transversal Y1/Y2 |
| Bit 3: | --- | --- | Température trop élevée | Température trop élevée |
| Bit 4: | --- | Etat des entrées X1 et X2 | --- | Actionneur inapproprié ou défectueux |
| Bit 5: | --- | Actionneur en limite de zone | Défaut interne | Défaut interne |
| Bit 6: | Acquittement de défaut, Temps de discordance dépassé | Avertissement de défaut | Erreur de communication entre la passerelle et l' appareil de sécurité SD | Défaut temps de discordance dépassé à X1/X2 |
| Bit 7: | Acquittement du défaut | Défaut (signal d'autorisation désactivé) | --- | --- |

8 Mise en service et maintenance

La fonction de sécurité du dispositif de sécurité doit être testée. En cas d'une installation correcte et d'une utilisation appropriée, le dispositif de sécurité ne nécessite aucun entretien. Nous recommandons une inspection visuelle et une vérification régulière selon les étapes suivantes:

1. Vérification de la fixation de l'actionneur et du interrupteur de sécurité.
2. Vérifier la fixation et l'intégrité des raccordements de câble.
3. Vérifier l'absence d'encrassements (et surtout de copeaux métalliques) dans le système.

Test fonctionnel après montage et raccordement d'un RSS260...-F0/-F1.

Pour commencer l'essai de fonctionnement, tous les protecteurs doivent être fermés. La boucle de retour doit être ouverte. ¹⁾

| N° | Étapes pour le test de fonctionnement | Réaction RSS260 Version F0 | Réaction RSS260 Version F1 |
|----|--|--|--|
| 1 | Enclencher la tension de service | La LED jaune clignote à 5 Hz et les relais sont déclenchés | La LED jaune clignote à 5 Hz et les relais sont déclenchés |
| 2 | Fermer la boucle de retour: pousser sur le bouton raccordé ²⁾ | La LED jaune s'allume et les deux relais raccordés s'enclenchent | Aucun changement par rapport à 1 |
| 3 | Uniquement version F1: relâcher le bouton poussoir | Aucun changement par rapport à 2 | La LED jaune s'allume et les deux relais raccordés s'enclenchent |

¹⁾ Si aucun bouton poussoir n'est utilisé, il faut ouvrir la boucle de retour. Pour ce faire, la tension doit être coupée.

²⁾ Si aucun bouton poussoir n'est utilisé, la boucle de retour doit être fermée en raccordant de nouveau le fil. Pour ce faire, la tension doit être coupée.

En version F1, il faut appuyer sur le bouton poussoir avec surveillance du front descendant (et le relâcher par la suite)

En version F0, il suffit d'appuyer sur le bouton poussoir (sans surveillance de front) intégré dans la boucle de retour pour réarmer.

Les contacts d'arrêt d'urgence intégrés dans une chaîne peuvent être surveillés par le dernier capteur en version Q de la chaîne. Celui-ci surveille la mise hors tension simultanée de ses entrées de sécurité et bloque les sorties de sécurité en cas de discordance supérieure à 500 ms. Un tel défaut doit être éliminé immédiatement de la chaîne. Une nouvelle autorisation n'est alors possible qu'après l'acquiescement du défaut. Le défaut est mémorisé même en cas de coupure de l'alimentation électrique. L'acquiescement du défaut doit être effectué par le front négatif d'un bouton d'acquiescement connecté à la broche 8 ou par le fil du diagnostic en série par bus SD.

En outre, un bouton de réarmement est à prévoir lors de l'intégration des contacts d'ARRET D'URGENCE, car un redémarrage automatique de la machine n'est pas autorisé après l'annulation d'une commande d'ARRET D'URGENCE.

En fonction de l'intervalle de test décrit dans le chapitre Maintenance, les contacts de l'arrêt d'urgence ainsi surveillés satisfont aux exigences jusqu'à PL e.



Dans toutes les phases de vie opérationnelles du dispositif de sécurité, des mesures antifraudes constructives et organisationnelles appropriées doivent être prises pour empêcher toute fraude du protecteur, par exemple au moyen d'un actionneur de remplacement.



Des organes d'arrêt d'urgence intégrés dans une chaîne de sécurité avec capteurs RSS260 en version Q doivent faire l'objet d'un test de fonctionnement manuel à intervalles réguliers. Pour une application courante en Catégorie 3 / PL d, un test manuel par an est suffisant. Pour une application en Catégorie 4 / PL e, un test manuel par mois est nécessaire.



Remplacer les appareils endommagés ou défectueux.

9 Démontage et mise au rebut

9.1 Démontage

Le dispositif de sécurité doit être démonté uniquement hors tension.

9.2 Mise au rebut



Le dispositif de sécurité doit être mis au rebut conformément aux prescriptions et législations nationales.